PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number: 61-110834 (43)Date of publication of application: 29.05.1986

(51)Int.Cl. F24F 11/02

(21)Application number : 59-230175 (22)Date of filing : 02.11.1984 (71)Applicant : HITACHI LTD

(72)Inventor : MORO MASAO ISOGAWA HAJIME

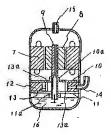
YOKOYAMA HIDENORI NAGASAWA KIYOSHI

(54) CONTROLLING METHOD OF AIR CONDITIONER

(57)Abstract:

PURPOSE: To contrive to maintain steadily the refrigeration oil in a compressor by a method wherein the number of revolution of the compressor is controlled by the step up increasing per unit time at the starting phase of cooling or heating operation.

CONSTITUTION: Initially, the number of revolution of a compressor 1 is maintained at N1 (approximate 3,000 pm) during T1min after starting of an operation. The T1min duration is required for the stabilization of the height of an oil surface in the compressor. Subsequently, the operation is maintained for T2-T1min under the number of revolution increased up to N2 (approximate 6,000 pm). Then, after T2min, the operation is controlled to increase the number of revolution up to the rated number of revolution by the step up operational process. By above step up increasing process of the number of revolution at the starting phase of the operation, the height of a refrigeration oil surface in the compressor is prevented from lowering under the allowable minimum height of the oil surface, also the oil supplying for rotary sliding parts 10a, 11a and 13a can be performed steadily.



@日本国特許庁(IP)

10 特許出願公開

四公開特許公報(A)

昭61-110834

@Int_Cl_4 F 24 F 11/02 織別記号

庁内整理番号 E-7914-3L 每公開 昭和61年(1986)5月29日

審査請求 未請求 発明の数 1 (全3頁)

69発明の名称 空気調和機の制御方法 @特 願 昭59-230175 ②出 類 昭59(1984)11月2日 正雄 栃木県下都賀郡大平町大字富田800 株式会社日立製作所 70 発 明 者 茂 呂 栃木工場内 栃木県下都賀郡大平町大字富田800 株式会社日立製作所 + Ш 元 622 明 者 五 栃木工場内 栃木県下都賀郡大平町大字富田800 株式会社日立製作所 ш 英 籤 62 発明者 焟 栃木工場内 栃木県下都賀郡大平町大字富田800 株式会社日立製作所

20代 理 人 弁理士 高橋 明夫 外1名

発明の名称 空気調和機の制御方法 特許請求の範囲 空気調和機において冷房または暖房運転開始時 圧縮機の回転数を単位時間ですつ段階的に特して行 くことを特徴とする空気調和機の制御方法。 発明の詳細な説明 〔発現の利用分野〕 本発明は空気間和機に係り、特に圧縮機の保養

に好適な選転開始時における圧縮機の回転数制御 方法に関するものである。

(発明の背景)従来の空気調和機の逸転開始時の圧縮機の回転

数制 御 方 接を 第 3 図 か ら 第 5 図 に よ 9 段明 する。 第 3 図 は 空 気 関 和 機 の 冷 凍 キ 4 々 ル 図 で 、 1 は 圧 経 機 、 2 は 四 方 弁 、 3 は 最 和 静 、 4 は 脈 発 静 5 は 逆 止 弁 、 6 a 、 6 b は キ ャ ピ ラ 9 チ ュー プ で る る。 こ の 冷 凍 セ タ ル 内 に 予 体 優 及 ぴ 冷 凍 機 あ 以 上 極 機 1 の 断 面 図 で 7 は ス テ ー き 、 8 は ロ ー 9 、 9はシャフト、10は上ペアリング、11は下ペ アリング、12はシリンダ、13はローラ、14 は吸入口、15は吐出口、16は冷凍機油である。 尚、ロータ8とシャフト9は圧人等により一体の 動きをし、このロータ8を電気的に回転すること により冷雄を冷凍サイクル内に循環させ冷房、ま たは暖房運転を行うものである。ここで、冷凍機 油16の油面は常にシャフト9の下端より上にあ り、シャフト9が回転することによりシャフト9 内に設けられた給油構造(特に図示せず)により 矢印の如く油を吸い上げ、上ペアリング10、下 ペアリング11及びローラ13等の摺動面10a、 11a、13aに補給し単純を防ぐものである。 **第5回は空気銀和機の運転開始時における圧縮** 機内の運転時間と冷浸機油の油面高さ(以下油面 高さという) の関係を表わしたもので、横軸に運 転時間T、縦幅に油面高さHをとり圧縮板の回転 数 N₁ (例 3 0 0 0 rpm) 、 N₂ (例 6 0 0 0 rpm) の二面りのグラフである。Hiが選転前の油面高さ、 Hoか回転数 Niの時の運転開始直後の兼低油面高さ、

間じくHaが回転数Naの時の運転開始直後の最低油 而高さである。 H₄ は運転開始後 T₁ 分(例 3 分) 経 過後安定状態になった油面高さである。尚、比は 許容油面高さで前面指動部10a、11a、13 a への給油可能なる最低の高さである。第5図の ように運転開始直後に油面が且。または日。まで下 がるのは吸込口14から吸込まれた冷媒が急激に シリンダ13外に吐出され、これが冷凍機油16 を撹拌し冷凍機油16と冷媒17の混合気泡(フ ォーミング現象という)となり吐出口15より冷 凍サイクル内へ放出されるためである。圧縮機1 から放出された冷凍機抽16はTi分後に冷凍サイ クル内を循環し、再び圧縮機 1 内に戻り、 Ha の位 能で安定油面を成す状態となる。尚、運転開始前 のHiより低いのは冷凍サイクルを模成する蒸除器 4 や 凝縮器 3 等の内面に付着し戻らない量かある ためである。以上のような現象は周一冷海サイク ルで比較した場合、圧縮機1の回転数が高いほど 般低油面H₂は低くなる。しかるに回転数がN₂の時 は運転開始直後の油面日2も低くなり、許容最低油

ある。

(祭明の事施例)

以下、本発明の実施例を第1回、第2回、第3回 回お上び第4回により説明する。第1回は運転や 配と圧縮機の回転数の関係で積極に運転時間 に正確機1の回転数をN,(約3000 rpm)で運 程する。下分配とは圧縮機内の冷凍機能16か圧 解整外に放出され、サイタル内を一巡して再定する のに要する時間である。次に回転数をN,(600 0 rpm)まで上げて、一下、分間運転する。以下、T; 分別路は定格の回転数で運転するというように段 層を経て定格回転数で運転するというように段 層を経て定格回転数で運転するというように段 層を経て定格回転数で運転するというように段 層を経て定格回転数で運転するというように段 の転数を上げる時も同様である。N,に 回転数を上げる時も同様である。

第2回は第1回のような運転を行った時の運転 時間と圧縮機内の冷凍機抽16の抽面高さの関係 を扱わした図で、横幅に時間T、縦軸に抽面高さ 日をとり抽面の変化を扱わした図である。尚、時 間日。そ下回ってしまい指動部10a、11a、1 3aへの給油が不完全となり単純の要因となる。 これか機選えされた場合は指動部10a、11a、 13a での抽切れでカジリ現象を起しロックして しまうという欠点があった。このような欠点をな くずため給油構造の改良も行われてきたが圧縮数 1の回転数の高速化に伴ない候界であった。

(発明の目的)

本発明の目的は油常の2 係圧縮機の回転数(約 3 0 0 0 ~3 6 0 0 1 pm) より更に高速回転する 圧縮機を有する空気調和機において、圧縮機内の 冷凍機能の確保が可能な回転数制御方法を提供す ることにある。

(発明の概要)

空気調和後の圧縮機関転数を運転開始後T,分別 (一部の冷凍機油が落といっしょに圧縮極外に 出て冷凍すイクル内を一巡し、圧縮機内の油面の さが安定するのに要する時間)はN,の回転転数、 次のT,分間はN,の回転数と段階を経て数高限で に進するように圧縮機の回転数を制即したもので

間 T₁、T₂は第1回の時間 T₁、T₂と一致する。H₁は 運転開始前の圧縮機内の油面高さで、圧縮機1が 運転を開始すると従来例で説明したような状態に より油面高さは日まで下がる。圧縮機外へ放出さ れた冷凍機抽16が冷凍サイクル内を一巡し、Ti 分後には安定状態の油面H。に達する。次に第2段 階のN: (6000rpm) に上げた時も油面はHzま で下がるが、冷凍機油16が冷凍サイクル内を一 巡して安定状態になれば油面は再び日まで戻る。 ここで冷凍機抽Hi-Hiの差の量は冷凍サイクルを 構成する蒸発器 4 や凝縮器 3 等の内面に付着して 戻らない量である。第2段階の回転数 Naの時は、 さらに冷凍サイクル内に残ることはないので安定 状態になると油面はH、に戻る。以上のように高速 回転をする圧縮機においては設階を経て回転を上 げることにより、運転開始時の油面が許容最低油 面 Huより下がることはなくなる。 更に Nzの回転数 で運転する場合も同様である。

(発明の効果)

本発明によれば高速回転 (3 6 0 0 rpm 以上)

をする圧縮級 1 を有する 空気 無和級において、 運転開助時、回転数を股階を経て上げて行くことに 女 5 圧縮 機内の 6 凍機 油 1 6 の油面高さか 5 中で・ 6 配 電 7 計 3 本 への給油を 7 で、回転指動 7 1 3 本 への給油を 7 で、回転指動 7 1 3 本 への給油を 7 2 で、 7 2 5 等の 2 2 か で ない 信頼性の高い 空気 質和機 を 提供する ことか で まる。

図面の簡単な説明

X- 1 6

